

# The CanSat Competition in ARISS 2013

## Kyushu Institute of Technology

# KITCATS



# 2013<sup>th</sup> KIT CanSat

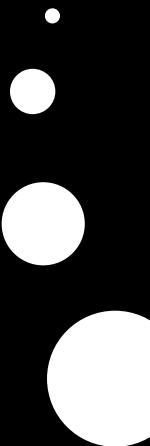


Mission

◆ Run Back

◆ Share the  
information  
of CanSat

Accelerometer  
Gyrometer  
Display  
1 App



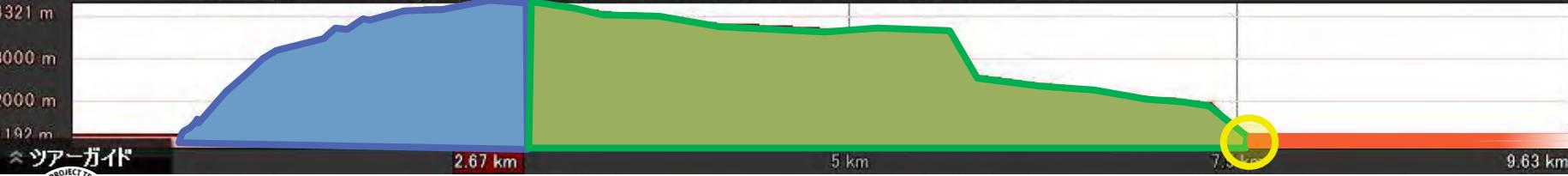
# Run back



1999 画像取得日: 2013/4/10 緯度 40.903605° 経度 -119.149743° 標高 1192 m 高度 5.10 km

グラフ: 最小、平均、最大 高度: 1192, 2667, 4321 m

範囲の合計: 距離: 9.63 km 高度の上昇/下降: 3198 m, 320傾斜角度: 99.4%, -99.6% 傾斜角度: 48.8%, -38.4%



# Sharing



# Result



九工大 カンサット

「turned over :-O」, 2013/9/12/11:0:0, 現在地  
[<http://t.co/d2SsfHoEbj>], 電池:76%, ゴールまで2809.2m !



Cansat to Goal - Google Maps

[maps.google.com](http://maps.google.com)

Find local businesses, view maps and get driving directions  
in Google Maps

いいね！・コメントする・シェア・@KitCat0017 on Twitter・11時間前 (Twitterより)  
いいね！



さんが「いいね！」と言っています。



コメントする...



facebook



twitter

KITCATS @KitCat0017 10h  
「Bit tired...」, 2013/9/12/12:2:0, 現在地 [[maps.google.com/maps?  
q=from%20%20%20](http://maps.google.com/maps?q=from%20%20%20)], 電池:46%, ゴールまで2577.6m !  
[Collapse](#) [Reply](#) [Delete](#) [Favorite](#) [More](#)  
12:02 PM - 12 Sep 13 - Details

[Reply to @KitCat0017](#)

# Conclusion

## 0 Minimum Success

- Open the parachute
- Save sensor datas (GPS, Gyro, Azimuth, etc...)
- Take pictures from the sky
- Touch down

100 %



## 0 Full Success

- Parachute separation
- Running by automatic control
- Take pictures during running
- Share the status of the cansat (facebook, twitter)
- Reach the destination

60 %



Thank you for Listening !!

九州工業大学 KIT CAT



# Team KITCATS

## KIT CANSAT Project